

سیکنال ما و سیستم ما

مبحث چهارم
تبدیل فوری زمان - پوسته

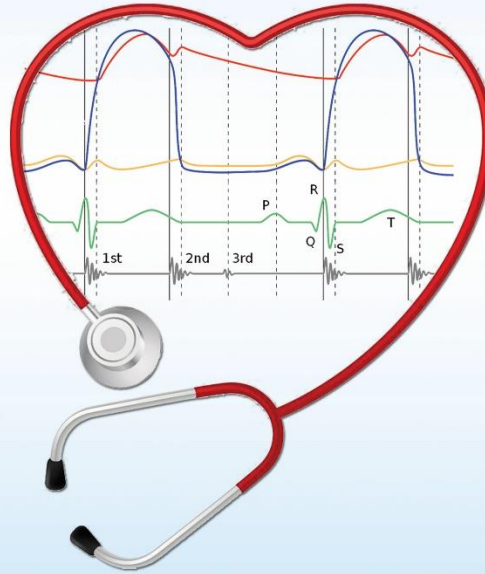
دکتر علی مالکی

<http://maleki.semnan.ac.ir>

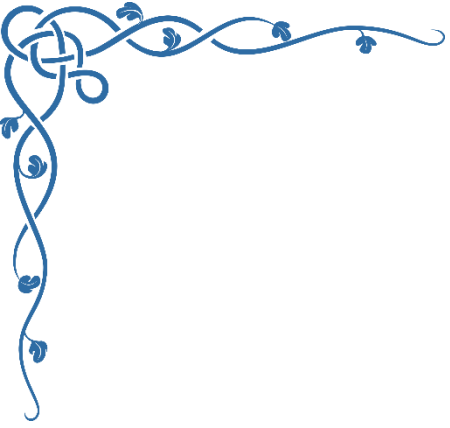


دانشگاه سمنان

رهیافتی بر سیگنال‌ها و سیستم‌ها



مؤلف: دکتر علی مالکی
عضو هیات علمی دانشگاه سمنان



فهرست مطالب



- معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری



$$\begin{cases} X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt \\ x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)e^{j\omega t} d\omega \end{cases}$$

زوج تبدیل فوریه:





«شرط‌های دیریکله برای همگرایی تبدیل فوریه»:

۱- سیگنال مطلق انتگرال پذیر یا مربع انتگرال پذیر باشد.

شرط مطلق انتگرال پذیر بودن:
$$\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt < \infty$$

شرط مربع انتگرال پذیر بودن:
$$\int_{-\infty}^{+\infty} x^2(t) dt < \infty$$

شرط‌های دیریکله،
شرط کافی هستند.

۲- در هر دوره‌ی محدود، تعداد نقاط اکسترمم (بیشینه و کمینه) محدود باشد.

۳- در هر دوره‌ی محدود، تعداد نقاط ناپیوستگی محدود باشد.

نکته:

برای اینکه بتوانیم توصیف یک سیستم *LTI* را به حوزه‌ی فرکانس مهاجرت دهیم لازم است پاسخ ضربه‌ی سیستم شرط‌های دیریکله را برآورده کند. برآورده شدن شرط نخست برای پاسخ ضربه به معنای مطلق انتگرال پذیر بودن پاسخ ضربه است. در فصل دوم آموختیم که مطلق انتگرال پذیر بودن پاسخ ضربه شرط پایداری سیستم است. بنابراین می‌توان نتیجه‌گیری کرد که تبدیل فوریه صرفاً برای تجزیه و تحلیل سیستم‌های *LTI* پایدار قابل استفاده است.



مثال ۱: تبدیل فوریه‌ی سیگنال‌های پر کاربرد

تبدیل فوریه‌ی سیگنال‌های زیر را به دست آورید.

الف) $x(t) = u(t)$

ب) $x(t) = \delta(t)$

ج) $x(t) = e^{-\alpha t}u(t), \alpha > 0$

د) $x(t) = e^{-\alpha|t|}, \alpha > 0$

ه) $x(t) = \Pi(t)$

حل الف: سیگنال پله واحد مطلق انتگرال پذیر نیست.

حل ب:

$$\mathcal{F}\{\delta(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t)e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1$$

حل ج:

$$\mathcal{F}\{e^{-\alpha t}u(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha t}u(t)e^{-j\omega t} dt = \int_0^{+\infty} e^{-(\alpha+j\omega)t} dt = \frac{-1}{\alpha+j\omega} e^{-(\alpha+j\omega)t} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{\alpha+j\omega}$$

حل د:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{e^{-\alpha|t|}\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\alpha|t|}e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^0 e^{\alpha t}e^{-j\omega t} dt + \int_0^{+\infty} e^{-\alpha t}e^{-j\omega t} dt \\ &= \frac{1}{\alpha-j\omega} e^{(\alpha-j\omega)t} \Big|_{-\infty}^0 + \frac{-1}{\alpha+j\omega} e^{-(\alpha+j\omega)t} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{\alpha-j\omega} + \frac{1}{\alpha+j\omega} = \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2} \end{aligned}$$

حل ه:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{\Pi(t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} \Pi(t)e^{-j\omega t} dt = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} e^{-j\omega t} dt = \frac{-1}{j\omega} e^{-j\omega t} \Big|_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} = \frac{1}{j\omega} (e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2}) \\ &= \frac{1}{\omega/2} \cdot \frac{1}{2j} (e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2}) = \frac{1}{\omega/2} \cdot \sin(\omega/2) = \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \end{aligned}$$

مثال ۱: تبدیل فوریه‌ی سیگنال‌های پر کاربرد

تبدیل فوریه‌ی سیگنال‌های زیر را به دست آورید.

الف) $x(t) = u(t)$

ب) $x(t) = \delta(t)$

ج) $x(t) = e^{-\alpha t}u(t), \alpha > 0$

د) $x(t) = e^{-\alpha|t|}, \alpha > 0$

ه) $x(t) = \Pi(t)$

«جمع‌بندی مثال»:

$$\delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 1$$

$$e^{-\alpha t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{\alpha + j\omega}$$

$$e^{-\alpha|t|} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

$$\Pi(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

مثال ۲: وارون تبدیل فوریه

تبدیل فوریه‌ی سیگنالی به صورت زیر داده شده است. سیگنال را بیابید.

$$X(j\omega) = \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\mathcal{F}^{-1}\left\{\Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)\right\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{1}{jt} e^{j\omega t} \Big|_{-\pi}^{\pi}$$

$$= \frac{1}{\pi t} \cdot \frac{1}{2j} (e^{j\pi t} - e^{-j\pi t})$$

$$= \frac{1}{\pi t} \cdot \sin \pi t$$

$$= \text{sinc}(t)$$

حل:

«زوج‌های تبدیل فوریه‌ی پر کاربرد»:

$$\delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 1$$

$$e^{-\alpha t} u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{\alpha + j\omega}$$

$$e^{-\alpha|t|} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

$$\Pi(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\text{sinc}(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

مثال ۳: محاسبه‌ی تبدیل فوریه

تبدیل فوریه‌ی $\delta(t - t_0)$ را به دست آورید. با مقایسه‌ی روند محاسبات و نتیجه این مثال با بند ب مثال قبل، در مورد اثر جابجایی زمانی بر تبدیل فوریه‌ی سیگنال نظر دهید.

حل:

$$\begin{aligned}\mathcal{F}\{\delta(t - t_0)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) e^{-j\omega t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) e^{-j\omega t_0} dt \\ &= e^{-j\omega t_0} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - t_0) dt \\ &= e^{-j\omega t_0}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \delta(t - t_0) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} e^{-j\omega t_0}$$

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری





ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان-پیوسته

- ❖ ویژگی خطی بودن،
- ❖ ویژگی جابجایی زمانی،
- ❖ ویژگی مزدوج و تقارن‌های آن،
- ❖ ویژگی مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری،
- ❖ ویژگی مقیاس زمان و فرکانس،
- ❖ ویژگی دوگانی،
- ❖ رابطه‌ی پارسوال،
- ❖ ویژگی کانولوشن و
- ❖ ویژگی ضرب (مدولاسیون)





$$\begin{cases} x_1(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X_1(j\omega) \\ x_2(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X_2(j\omega) \end{cases} \Rightarrow \alpha x_1(t) + \beta x_2(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \alpha X_1(j\omega) + \beta X_2(j\omega)$$

اثبات:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{\alpha x_1(t) + \beta x_2(t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} (\alpha x_1(t) + \beta x_2(t)) e^{-j\omega t} dt \\ &= \alpha \int_{-\infty}^{+\infty} x_1(t) e^{-j\omega t} dt + \beta \int_{-\infty}^{+\infty} x_2(t) e^{-j\omega t} dt \\ &= \alpha X_1(j\omega) + \beta X_2(j\omega) \end{aligned}$$



مثال ۴: ویژگی خطی بودن

تبدیل فوریه‌ی سیگنال $x(t) = 2e^{-2t}u(t) + 3e^{-3t}u(t)$ را به دست آورید.

حل:

$$\begin{cases} e^{-2t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + 2} \\ e^{-3t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + 3} \end{cases} \Rightarrow 2e^{-2t}u(t) + 3e^{-3t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{2}{j\omega + 2} + \frac{3}{j\omega + 3}$$



$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \quad \Rightarrow \quad x(t - t_0) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

نکته:

جابجایی زمانی تاثیری بر اندازه‌ی تبدیل فوریه ندارد و تنها موجب یک جابجایی فاز خطی می‌گردد.

$$\mathcal{F}\{x(t)\} = |X(e^{j\omega})| e^{j\angle X(j\omega)}$$

$$\mathcal{F}\{x(t - t_0)\} = |X(e^{j\omega})| e^{j\angle X(j\omega)} e^{-j\omega t_0} = |X(e^{j\omega})| e^{j(\angle X(j\omega) - \omega t_0)}$$

مثال ۵: اثبات ویژگی جابجایی زمانی

ویژگی جابجایی زمانی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega)$$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega(t-t_0)} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left(e^{-j\omega t_0} X(j\omega) \right) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x(t - t_0) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

ویژگی مزدوج و تقارن‌های مزدوج



$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \Rightarrow x^*(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X^*(-j\omega)$$

تقارن‌های مزدوج:

$$x(t): \text{real} \Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{Even} \\ \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{Odd} \end{cases}$$

$$x(t): \text{real} \Rightarrow \begin{cases} |X(j\omega)|: \text{Even} \\ \angle X(j\omega): \text{Odd} \end{cases}$$

$$x(t): \text{real \& even} \Rightarrow X(j\omega): \text{real \& even}$$

$$x(t): \text{real \& odd} \Rightarrow X(j\omega): \text{purely imaginary \& odd}$$

مثال ۶: اثبات ویژگی مزدوج

ویژگی مزدوج تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega)$$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow x^*(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{+\infty}^{-\infty} X^*(-j\Omega) e^{+j\Omega t} (-d\Omega) \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(-j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega$$

$$\Rightarrow x^*(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X^*(-j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow x^*(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X^*(-j\omega)$$

مثال ۷: اثبات تقارن‌های مزدوج

ثابت کنید چنانچه سیگنال $x(t)$ حقیقی باشد،

الف: بخش حقیقی تبدیل فوریه دارای تقارن زوج و بخش موهومی تبدیل فوریه دارای تقارن فرد است.

ب: اندازه‌ی تبدیل فوریه‌ی آن دارای تقارن زوج و فاز تبدیل فوریه‌ی آن دارای تقارن فرد است.

حل الف: اگر سیگنال $x(t)$ حقیقی باشد $x(t) = x^*(t)$ است.

$$\Rightarrow X(j\omega) = X^*(-j\omega)$$

$$\Rightarrow \text{Re}\{X(j\omega)\} + j \text{Im}\{X(j\omega)\} = \text{Re}\{X(-j\omega)\} - j \text{Im}\{X(-j\omega)\}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\} = \text{Re}\{X(-j\omega)\} & \Rightarrow \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{even} \\ \text{Im}\{X(j\omega)\} = -\text{Im}\{X(-j\omega)\} & \Rightarrow \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{odd} \end{cases}$$

$$x(t): \text{real} \Rightarrow \begin{cases} \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{even} \\ \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{odd} \end{cases}$$

حل ب:

$$x(t): \text{real} \Rightarrow X^*(j\omega) = X(-j\omega) \Rightarrow |X(j\omega)|e^{-j\angle X(j\omega)} = |X(-j\omega)|e^{j\angle X(-j\omega)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} |X(j\omega)| = |X(-j\omega)| & \Rightarrow |X(j\omega)|: \text{even} \\ \angle X(j\omega) = -\angle X(-j\omega) & \Rightarrow \angle X(j\omega): \text{odd} \end{cases}$$

$$x(t): \text{real} \Rightarrow \begin{cases} |X(j\omega)|: \text{even} \\ \angle X(j\omega): \text{odd} \end{cases}$$



نکته:

هنگام محاسبه یا ترسیم تبدیل فوریه‌ی یک سیگنال مقدار حقیقی، کافی است دامنه - فاز یا بخش‌های حقیقی - موهومی را صرفاً برای فرکانس‌های مثبت تعیین کنیم. در صورت نیاز، دامنه با تقارن زوج، فاز با تقارن فرد، بخش حقیقی با تقارن زوج و بخش موهومی با تقارن فرد قابل تکمیل است.



مثال ۸: اثبات تقارن‌های مزدوج

ثابت کنید اگر سیگنال حقیقی و زوج باشد تبدیل فوریه‌ی آن حقیقی و زوج خواهد بود و چنانچه سیگنال حقیقی و فرد باشد تبدیل فوریه‌ی آن موهومی محض و فرد خواهد بود.

حل:

$$x(t): \text{real} \Rightarrow x(t) = x^*(t) \Rightarrow X(j\omega) = X^*(-j\omega) \Rightarrow X^*(j\omega) = X(-j\omega)$$

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow X(-j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{+j\omega t} dt = \int_{+\infty}^{-\infty} x(-\tau)e^{-j\omega\tau}(-d\tau) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(-\tau)e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$\Rightarrow X(-j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(-t)e^{-j\omega t} dt$$

$$x(t): \text{even} \Rightarrow X(-j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt = X(j\omega) \Rightarrow X^*(j\omega) = X(j\omega) = X(-j\omega)$$

real (pink arrow above) and *even* (orange arrow below)

$$x(t): \text{odd} \Rightarrow X(-j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} -x(t)e^{-j\omega t} dt = -X(j\omega) \Rightarrow X^*(j\omega) = -X(j\omega) = X(-j\omega)$$

purely imaginary (pink arrow above) and *odd* (orange arrow below)



نکته:

سیگنال حقیقی $x(t)$ با تبدیل فوریه $X(j\omega)$ را در نظر بگیرید. همان طور که می دانید می توان $x(t)$ را به بخش های زوج و فرد تجزیه کرد. از سوی دیگر، $X(j\omega)$ را نیز که مقداری مختلط است می توان با بخش های حقیقی و موهومی محض بازنمایی کرد. بخش زوج $x(t)$ با توجه به حقیقی بودن سیگنال، حقیقی و زوج است بنابراین تبدیل فوریه ی آن بایستی حقیقی و زوج باشد. بخش فرد $x(t)$ نیز حقیقی و فرد است بنابراین تبدیل فوریه آن بایستی موهومی محض و فرد باشد. بنابراین، اگر سیگنال حقیقی باشد تبدیل فوریه ی بخش زوج آن برابر بخش حقیقی تبدیل فوریه ی سیگنال است که خود تقارن زوج دارد. تبدیل فوریه ی بخش فرد سیگنال نیز برابر j در بخش موهومی تبدیل فوریه ی سیگنال است که خود تقارن فرد دارد. بیان دیگر،

$$x(t): \text{real} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} \text{Even}\{x(t)\} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{Re}\{X(j\omega)\}: \text{even} \\ \text{Odd}\{x(t)\} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} j \text{Im}\{X(j\omega)\}: \text{odd} \end{cases} \quad (14-4)$$

مثال ۹: تقارن‌های مزدوج

با استفاده از زوج فوریه‌ی $e^{-\alpha t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + \alpha}$ و تقارن مزدوج، تبدیل فوریه‌ی $e^{-\alpha|t|}$ را به دست آورید.

حل:

$$e^{-\alpha|t|} = e^{-\alpha t}u(t) + e^{\alpha t}u(-t) = 2\text{Even}\{e^{-\alpha t}u(t)\}$$

$$\text{Even}\{e^{-\alpha t}u(t)\} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{Re}\left\{\frac{1}{j\omega + \alpha}\right\}$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \mathcal{F}\{e^{-\alpha|t|}\} &= 2\text{Re}\left\{\frac{1}{j\omega + \alpha}\right\} \\ &= 2\text{Re}\left\{\frac{-j\omega + \alpha}{-j^2\omega^2 + \alpha^2}\right\} \\ &= 2\frac{\alpha}{\alpha^2 + \omega^2} \\ &= \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}\end{aligned}$$

ویژگی مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری زمانی



$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} j\omega X(j\omega)$$
$$\Rightarrow \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0)\delta(\omega)$$

که $X(0)$ نشانگر $X(j\omega)$ به ازای $\omega = 0$ است.

طبق ویژگی مشتق‌گیری زمانی تبدیل فوریه ملاحظه می‌کنید که مشتق در حوزه‌ی زمان به صورت ضرب $j\omega$ در حوزه‌ی فرکانس ظاهر می‌گردد. به همین دلیل است که معادله دیفرانسیل در حوزه‌ی زمان به معادله‌ای جبری در حوزه‌ی فرکانس تبدیل می‌گردد.



مثال ۱۰: اثبات ویژگی مشتق گیری زمانی

ویژگی مشتق گیری زمانی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) (j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (j\omega X(j\omega)) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow \frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} j\omega X(j\omega)$$

مثال ۱۱: ویژگی مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری زمانی

با انتگرال‌گیری زمانی از سیگنال ضربه واحد $\delta(t)$ ، تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی $u(t)$ را به دست آورید. آیا با استفاده از ویژگی مشتق‌گیری زمانی و زوج فوریه‌ی پله واحد به دست آمده می‌توانید زوج فوریه‌ی $\delta(t)$ را به دست آورید؟

حل:

$$\delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 1$$

$$\Rightarrow u(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$$

$$\Rightarrow u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} j\omega \left\{ \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega) \right\} = 1 + j\omega\pi\delta(\omega)$$

$$\Rightarrow \delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 1$$

ویژگی مقیاس زمان و فرکانس



$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \Rightarrow x(at) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{|a|} X\left(j\frac{\omega}{a}\right), \quad a: \text{real}$$

$$x(-t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(-j\omega)$$

در حالت خاص، اگر $a = -1$ باشد داریم:

این رابطه گویای آن است که با قرینه شدن سیگنال زمانی، طیف فرکانسی آن نیز قرینه خواهد شد.

نکته:

طبق «ویژگی مقیاس زمان و فرکانس» تبدیل فوریه، اگر سیگنال در حوزه‌ی زمان فشرده شود طیف آن در حوزه فرکانس گسترش می‌یابد و برعکس، اگر سیگنال در حوزه‌ی زمان گسترش یابد طیف آن در حوزه‌ی فرکانس فشرده می‌شود.

مثال ۱۲: اثبات ویژگی مقیاس زمان و فرکانس

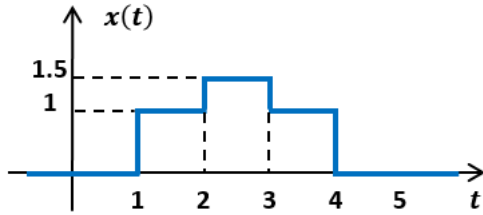
ویژگی مقیاس زمان و فرکانس تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$\begin{aligned}\mathcal{F}\{x(at)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(at)e^{-j\omega t} dt \\ &= \begin{cases} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)e^{-j\omega\frac{\tau}{a}} \cdot \frac{1}{a} d\tau & a \geq 0 \\ \int_{+\infty}^{-\infty} x(\tau)e^{-j\omega\frac{\tau}{a}} \cdot \frac{1}{a} d\tau & a < 0 \end{cases} \\ &= \begin{cases} \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)e^{-j\frac{\omega}{a}\tau} d\tau & a \geq 0 \\ -\frac{1}{a} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)e^{-j\frac{\omega}{a}\tau} d\tau & a < 0 \end{cases} \\ &= \frac{1}{|a|} X\left(j\frac{\omega}{a}\right)\end{aligned}$$

مثال ۱۳: ویژگی مقیاس زمان و فرکانس

تبدیل فوریه‌ی سیگنال $x(t)$ داده شده را به دست آورید.



حل:

$$x(t) = \Pi\left(\frac{t-2.5}{3}\right) + 0.5 \Pi(t-2.5)$$

$$\Pi(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \Pi\left(\frac{t}{3}\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 3 \text{sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \Pi\left(\frac{t-2.5}{3}\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 3e^{-j2.5\omega} \text{sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \Pi(t-2.5) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} e^{-j2.5\omega} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \Pi\left(\frac{t-2.5}{3}\right) + 0.5 \Pi(t-2.5) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 3e^{-j2.5\omega} \text{sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right) + 0.5e^{-j2.5\omega} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow X(j\omega) = e^{-j2.5\omega} \left(3 \text{sinc}\left(\frac{3\omega}{2\pi}\right) + 0.5 \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \right)$$

$$x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(\omega) \Rightarrow X(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi x(-\omega)$$

مثال ۱۴: اثبات ویژگی دوگانی

ویژگی دوگانی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow 2\pi x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow 2\pi x(-t) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{-j\omega t} d\omega$$

$$\Rightarrow 2\pi x(-\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} X(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow X(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi x(-\omega)$$

مثال ۱۵: ویژگی دوگانی

با استفاده از ویژگی دوگانی تبدیل فوریه و زوج فوریه سیگنال پنجره، تبدیل فوریه $\text{sinc}(t)$ را بیابید.

حل:

$$\Pi(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \text{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\Pi(-\omega)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\Pi(\omega)$$

$$\Rightarrow \text{sinc}(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right)$$

مثال ۱۶: ویژگی دوگانی

تبدیل فوریه‌ی سیگنال‌های زیر را بیابید.

$$\text{الف: } x_1(t) = \frac{1}{jt+a}$$

$$\text{ب: } x_2(t) = \frac{2}{1+t^2}$$

حل الف:

$$e^{-\alpha t}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + \alpha}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{jt + \alpha} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{\alpha\omega}u(-\omega)$$

حل ب:

$$e^{-\alpha|t|} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{2\alpha}{\alpha^2 + \omega^2}$$

$$\Rightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + t^2} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{-\alpha|-\omega|} = 2\pi e^{-\alpha|\omega|}$$

$$\Rightarrow \frac{2}{1+t^2} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi e^{-|\omega|}$$



با توجه به ویژگی دوگانی انتظار می‌رود روابطی مشابه آنچه برای جابجایی، مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری در حوزه‌ی زمان مطرح شد در حوزه‌ی فرکانس هم برقرار باشد.

$$e^{+j\omega_0 t} x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j(\omega - \omega_0))$$

$$(-jt)x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{d}{d\omega} X(j\omega)$$

$$\frac{1}{-jt} x(t) + \pi x(0)\delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \int_{-\infty}^{\omega} X(\eta) d\eta$$



مثال ۱۷: اثبات ویژگی جابجایی فرکانسی

ویژگی جابجایی فرکانسی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow X(j(\omega - \omega_0)) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j(\omega - \omega_0)t} dt$$

$$\Rightarrow X(j(\omega - \omega_0)) = \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{+j\omega_0 t} x(t)) e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow e^{+j\omega_0 t} x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j(\omega - \omega_0))$$

مثال ۱۸: اثبات ویژگی مشتق‌گیری در حوزه فرکانس

ویژگی مشتق‌گیری در حوزه فرکانس تبدیل فوریه را اثبات کنید.

حل:

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow \frac{d}{d\omega} X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)(-jt)e^{-j\omega t} dt$$

$$\Rightarrow (-jt)x(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{d}{d\omega} X(j\omega)$$



$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) g^*(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(j\omega) G^*(j\omega) d\omega$$

در حالت خاص، اگر $f(t) = g(t) = x(t)$ باشد داریم:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t)x^*(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega)X^*(j\omega) d\omega$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$$

این نشانگر اندازه‌ی سیگنال است.

این رابطه، انرژی سیگنال را در حوزه‌های زمان و فرکانس به هم مرتبط می‌سازد.

بیشتر بدانیم

برای هر سیگنال $v(t)$ ، کمیت $E \triangleq \int_a^b |v(t)|^2 dt$ تعریف انرژی سیگنال در فاصله‌ی زمانی $a < t < b$ است. ریشه‌ی این نامگذاری آن است که اگر $v(t)$ ولتاژ یک مقاومت ۱ اهم باشد E انرژی تلف‌شده در مقاومت در فاصله‌ی زمانی $a < t < b$ می‌باشد.

مثال ۱۹: اثبات رابطه‌ی پارسوال

رابطه‌ی پارسوال برای تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) g^*(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(j\omega) G^*(j\omega) d\omega$$

حل:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) g^*(t) dt &= \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \left[\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \right]^* dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \int_{-\infty}^{+\infty} G^*(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) G^*(j\omega) e^{-j\omega t} d\omega dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) G^*(j\omega) e^{-j\omega t} dt d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G^*(j\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(j\omega) G^*(j\omega) d\omega \end{aligned}$$

مثال ۲۰: رابطه‌ی پارسوال

حاصل انتگرال زیر را محاسبه نمایید.

حل:

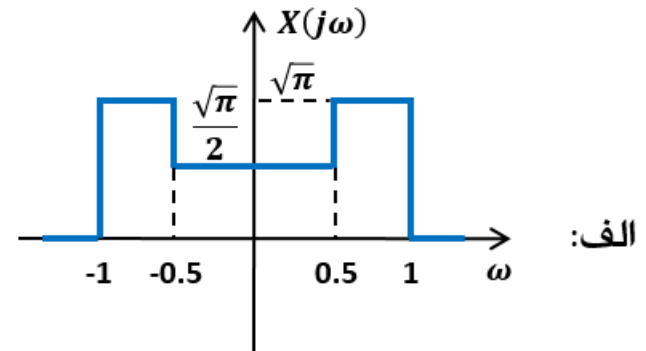
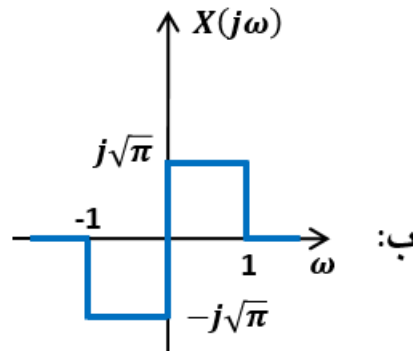
$$\int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{\sin \pi t}{\pi t} \right)^2 dt = ?$$

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{\sin \pi t}{\pi t} \right)^2 dt &= \int_{-\infty}^{+\infty} (\text{sinc}(t))^2 dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} |\text{sinc}(t)|^2 dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left| \Pi \left(\frac{\omega}{2\pi} \right) \right|^2 d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \cdot \omega \Big|_{-\pi}^{\pi} \\ &= \frac{1}{2\pi} (\pi - (-\pi)) = 1 \end{aligned}$$

مثال ۲۱: رابطه‌ی پارسوال

برای هر یک از $X(j\omega)$ ‌های داده شده، انرژی کل (E) سیگنال $x(t)$ را محاسبه نمایید.

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt$$



حل الف:

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = \frac{1}{2\pi} \left(\frac{\pi}{4} + \pi \right) = \frac{5}{8}$$

حل ب:

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 \pi d\omega = \frac{1}{2\pi} \times 2\pi = 1$$

$$x(t) * h(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

مثال ۲۲: اثبات ویژگی کانولوشن

ویژگی کانولوشن تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

$$x(t) * h(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

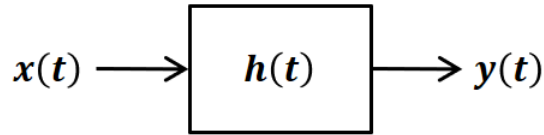
حل:

$$\begin{aligned}\mathcal{F}\{x(t) * h(t)\} &= \int_{-\infty}^{+\infty} (x(t) * h(t)) e^{-j\omega t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau e^{-j\omega t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) e^{-j\omega t} d\tau dt \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) e^{-j\omega t} dt d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) e^{-j\omega\tau} e^{-j\omega(t-\tau)} dt d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega\tau} \int_{-\infty}^{+\infty} h(t - \tau) e^{-j\omega(t-\tau)} dt d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega\tau} H(j\omega) d\tau = H(j\omega) \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau = X(j\omega) \cdot H(j\omega)\end{aligned}$$



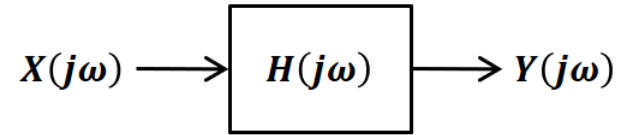
اهمیت ویژگی کانولوشن در کاربرد:

حوزهی زمان



$$y(t) = x(t) * h(t)$$

حوزهی فرکانس



$$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

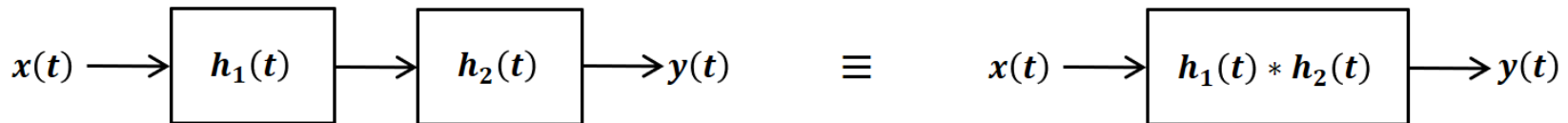
\mathcal{F}

$$H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)}$$

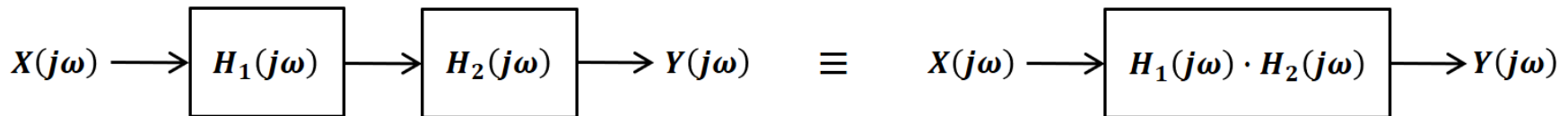
پاسخ فرکانسی سیستم‌های LTI پایدار زمان - پیوسته:

اتصال سری دو سیستم:

در حوزهی زمان



در حوزهی فرکانس



مثال ۲۲: ویژگی کانولوشن

پاسخ فرکانسی سیستم مشتق گیر و سیستم تاخیر خالص را تعیین نمایید.

حل:

$$y(t) = \frac{d}{dt}x(t)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = (j\omega)X(j\omega)$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = j\omega$$

$$y(t) = x(t - t_0)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = e^{-j\omega t_0}X(j\omega)$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = e^{-j\omega t_0}$$

مثال ۲۴: محاسبه‌ی پاسخ سیستم LTI در حوزه‌ی فرکانس

سیستمی LTI با پاسخ ضربه‌ی $h(t) = e^{-bt}u(t), b > 0$ توصیف شده است. پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t) = e^{-at}u(t), a > 0$ به دست آورید.

حل:

$$x(t) = e^{-at}u(t), a > 0 \Rightarrow X(j\omega) = \frac{1}{j\omega + a}$$

$$h(t) = e^{-bt}u(t), b > 0 \Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + b}$$

$$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega) \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{(j\omega + a)(j\omega + b)}$$

$$a \neq b \text{ برای: } Y(j\omega) = \frac{1}{b-a} + \frac{1}{a-b} = \frac{1}{b-a} \left(\frac{1}{j\omega + a} - \frac{1}{j\omega + b} \right)$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{b-a} (e^{-at} - e^{-bt})u(t)$$

$$a = b \text{ برای: } Y(j\omega) = \frac{1}{(j\omega + a)^2}$$

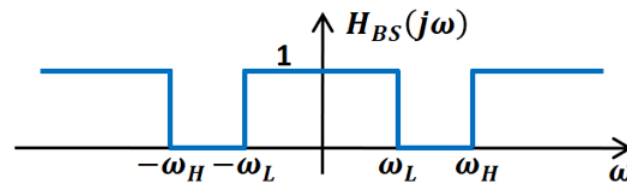
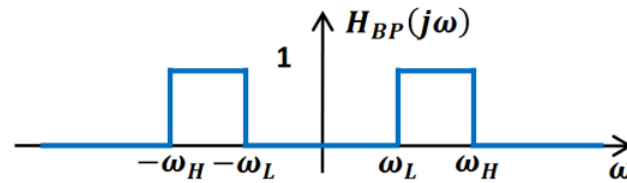
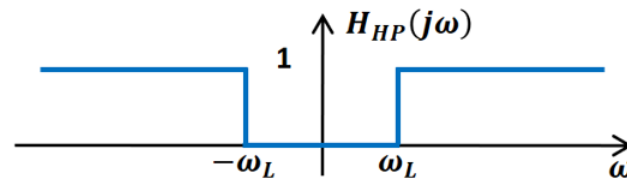
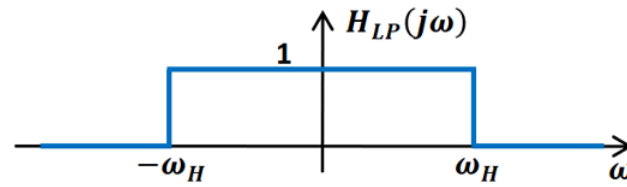
$$e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{j\omega + a} \Rightarrow (-jt)e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{d}{d\omega} \left(\frac{1}{j\omega + a} \right) = \frac{-j}{(j\omega + a)^2}$$

$$te^{-at}u(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{(j\omega + a)^2} \Rightarrow y(t) = te^{-at}u(t)$$



بیشتر بدانیم: فیلترهای فرکانس‌گزین

فیلترهای فرکانس‌گزین در حالت ایده‌آل، سیستم‌هایی هستند که محدوده‌ای از مولفه‌های فرکانسی سیگنال را حذف کرده و دیگر مولفه‌ها را بدون تغییر باقی می‌گذارند. پاسخ فرکانسی این سیستم‌ها در محدوده‌ای از فرکانس که می‌خواهیم مولفه‌های فرکانسی سیگنال حذف شوند مقدار صفر دارد در حالی که در دیگر فرکانس‌ها مقدار یک دارد. یادآوری می‌گردد که تبدیل فوریه‌ی خروجی فیلتر برابر حاصل‌ضرب پاسخ فرکانسی در تبدیل فوریه‌ی ورودی است. از این رو چنانچه پاسخ فرکانسی در محدوده‌ای از فرکانس مقدار صفر داشته باشد مولفه‌های متناظر در خروجی صفر می‌شوند و چنانچه پاسخ فرکانسی در محدوده‌ای از فرکانس دارای مقدار یک باشد مولفه‌های متناظر در خروجی و ورودی یکسان خواهند بود. محدوده‌ای از فرکانس که پاسخ فرکانسی مقدار صفر دارد در اصطلاح باند توقف^۱ و محدوده‌ای که پاسخ فرکانسی مقدار یک دارد در اصطلاح باند عبور^۲ نامیده می‌شود. از آنجا که در حالت زمان-پیوسته، فرکانس‌های حول و حوش صفر هرتز نشانگر فرکانس‌های پایین و فرکانس‌های حول و حوش بی‌نهایت نشانگر فرکانس‌های بسیار بالا است فیلترها را می‌توان به پایین‌گذر^۳، بالاگذر^۴، میان‌گذر^۵ و میان‌گذر^۶ تقسیم کرد. پاسخ فرکانسی این فیلترهای فرکانس‌گزین ایده‌آل به ترتیب در شکل زیر رسم شده است. فرکانسی که مقدار پاسخ فرکانسی از صفر به یک یا برعکس تغییر می‌کند در اصطلاح فرکانس قطع^۷ فیلتر نامیده می‌شود.



نوع خاصی از فیلتر فرکانس گزین هم وجود دارد که فیلتر ناچ^۱ نامیده می‌شود.

مثال ۲۵: فیلتر پایین گذر ایده آل

پاسخ فیلتر پایین گذر ایده آل با فرکانس قطع بالای ω_c را به ورودی $x(t)$ داده شده تعیین نمایید.

$$x(t) = \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right)$$

حل:

$$\text{sinc}(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{\pi}{\omega_i} \Pi\left(\frac{1}{2\pi} \cdot \frac{\pi}{\omega_i} \omega\right) = \frac{\pi}{\omega_i} \Pi\left(\frac{\omega}{2\omega_i}\right)$$

$$\Rightarrow \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\omega_i}\right)$$

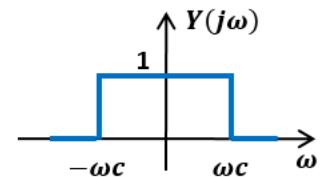
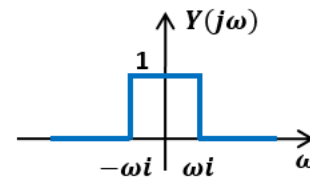
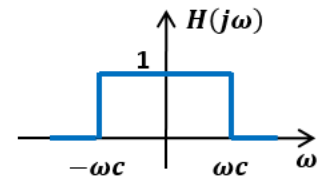
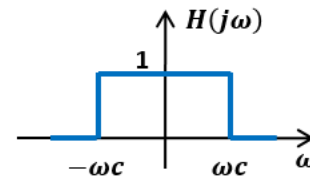
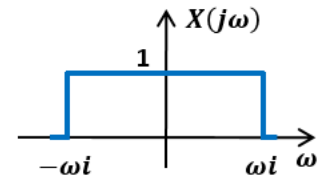
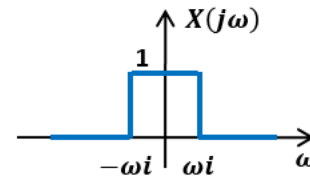
حالت $\omega_i < \omega_c$

حالت $\omega_i \geq \omega_c$

$$Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \begin{cases} 1 & |\omega| < \min\{\omega_c, \omega_i\} \\ 0 & |\omega| > \min\{\omega_c, \omega_i\} \end{cases}$$

$$\Rightarrow y(t) = \begin{cases} \frac{\omega_i}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_i}{\pi} t\right) & \omega_i < \omega_c \\ \frac{\omega_c}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{\omega_c}{\pi} t\right) & \omega_i \geq \omega_c \end{cases}$$



ویژگی ضرب (ویژگی مدولاسیون)



$$x_s(t) \cdot x_c(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2\pi} \cdot X_s(j\omega) * X_c(j\omega)$$

مثال ۲۶: اثبات ویژگی ضرب

ویژگی ضرب تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته را اثبات کنید.

حل:

$$x_s(t) \cdot x_c(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2\pi} \cdot X_s(j\omega) * X_c(j\omega)$$

$$\begin{aligned} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{2\pi} \cdot X_s(j\omega) * X_c(j\omega) \right\} &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{2\pi} \cdot X_s(j\omega) * X_c(j\omega) \right) e^{j\omega t} d\omega \\ &= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) X_c(j(\omega - \eta)) d\eta e^{j\omega t} d\omega \\ &= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) X_c(j(\omega - \eta)) e^{j\omega t} d\eta d\omega \\ &= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) X_c(j(\omega - \eta)) e^{j\omega t} d\omega d\eta \\ &= \left(\frac{1}{2\pi} \right)^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) X_c(j(\omega - \eta)) e^{j\eta t} e^{j(\omega - \eta)t} d\omega d\eta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) e^{j\eta t} \cdot \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_c(j(\omega - \eta)) e^{j(\omega - \eta)t} d\omega d\eta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) e^{j\eta t} \cdot x_c(t) d\eta \\ &= x_c(t) \cdot \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X_s(j\eta) e^{j\eta t} d\eta \\ &= x_s(t) \cdot x_c(t) \end{aligned}$$

مثال ۲۷: ویژگی ضرب

تبدیل فوریه‌ی سیگنال روبرو را بیابید.

حل:

$$x(t) = \frac{\sin(t) \cdot \sin\left(\frac{t}{2}\right)}{\pi t^2}$$

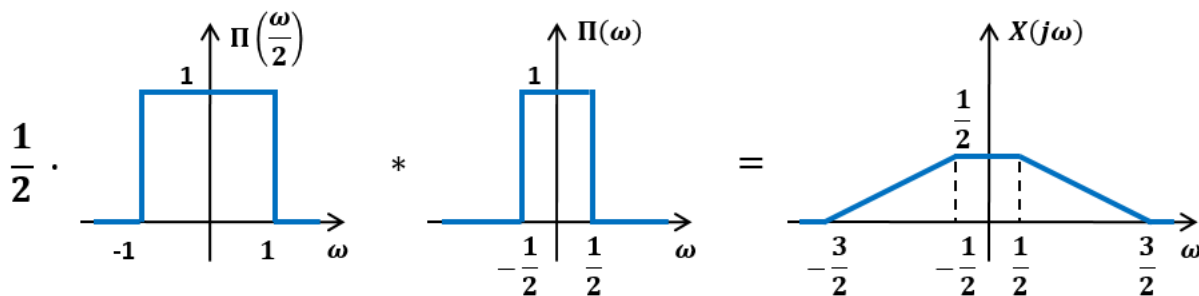
$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{\sin t}{t} \cdot \frac{\sin\left(\frac{t}{2}\right)}{\frac{t}{2}} = \frac{1}{2\pi} \cdot \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) \cdot \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right)$$

$$\text{sinc}(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \Pi\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} \pi \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right)$$


$$\Rightarrow \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \Pi(\omega)$$

$$\Rightarrow x(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{1}{2\pi} \cdot \pi \cdot 2\pi \cdot \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right) * \Pi(\omega)$$

$$\Rightarrow \mathcal{F}\{x(t)\} = \frac{1}{2} \Pi\left(\frac{\omega}{2}\right) * \Pi(\omega)$$



فهرست مطالب

- ✓ معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته 
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری



آیا سیگنال‌های k ، $e^{j\omega_0 t}$ ، $\cos \omega_0 t$ ، $\sin \omega_0 t$ و $u(t)$ تبدیل فوریه‌ی معمولی دارند؟

خیر، زیرا مطلق انتگرال پذیر نیستند.

با مجاز شمردن سیگنال ضربه واحد، تبدیل فوریه‌ی تعمیم یافته این سیگنال‌ها محاسبه می‌گردد.

$$\delta(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 1 \quad \Rightarrow \quad 1 \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(-\omega) = 2\pi\delta(\omega)$$



مثال ۲۸: تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های پر کاربرد

تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های زیر را به دست آورید.

الف: $x(t) = k$ ب: $x(t) = e^{j\omega_0 t}$ ج: $x(t) = \sin \omega_0 t$ د: $x(t) = \cos \omega_0 t$

حل الف:

$$1 \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega) \quad \Rightarrow \quad k \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi k\delta(\omega)$$

حل ب:

$$\Rightarrow e^{j\omega_0 t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega - \omega_0)$$

حل ج:

$$\sin \omega_0 t = \frac{1}{2j} (e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t})$$

$$e^{j\omega_0 t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega - \omega_0)$$

$$e^{-j\omega_0 t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega + \omega_0) \quad \Rightarrow \quad \sin \omega_0 t \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \pi j \{ \delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0) \}$$

حل د:

$$\cos \omega_0 t = \frac{1}{2} (e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) \quad \Rightarrow \quad \cos \omega_0 t \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \pi \{ \delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0) \}$$

مثال ۲۹: تبدیل فوری بهی تعمیم یافته

سیستمی LTI با پاسخ ضربه‌ی $h(t) = e^{-t}u(t)$ توصیف شده است. پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t)$ داده شده به دست آورید.

$$x(t) = \sum_{k=-3}^3 a_k e^{jk2\pi t}$$

$$h(t) = e^{-t}u(t) \Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1}$$

حل در حوزه فرکانس:

$$e^{jk2\pi t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega - 2\pi k) \Rightarrow x(t) = \sum_{k=-3}^3 a_k e^{jk2\pi t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \sum_{k=-3}^3 2\pi a_k \delta(\omega - 2\pi k)$$

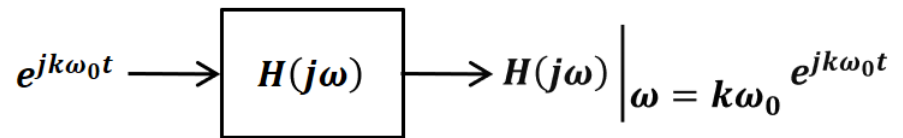
$$\Rightarrow Y(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega) = \sum_{k=-3}^3 2\pi a_k \delta(\omega - 2\pi k) \cdot \frac{1}{j\omega + 1}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \sum_{k=-3}^3 2\pi a_k \cdot \frac{1}{j2\pi k + 1} \cdot \delta(\omega - 2\pi k) \Rightarrow y(t) = \sum_{k=-3}^3 \frac{a_k}{j2\pi k + 1} e^{j2\pi kt}$$

حل در حوزه زمان:

$$y(t) = \sum_{k=-3}^3 a_k \frac{1}{j\omega + 1} \Big|_{\omega = 2\pi k} e^{j2\pi kt}$$

$$\Rightarrow y(t) = \sum_{k=-3}^3 \frac{a_k}{j2\pi k + 1} e^{j2\pi kt}$$



تابع ویژه

پاسخ فرکانسی

مقدار ویژه

تابع ویژه

فهرست مطالب

- ✓ معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری





نکته: رهیافت محاسبه‌ی تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب

برای به دست آوردن تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب باید ابتدا سیگنال را به صورت بسط سری فوریه‌ی نمایی بازنمایی کنیم. سپس با دانستن تبدیل فوریه‌ی سیگنال نمایی مختلط و بر اساس ویژگی خطی بودن تبدیل فوریه، تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال را به دست آوریم. دقت کنید که تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب، همواره قطاری از ضربه‌ها خواهد بود.

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}$$

$$e^{jk\omega_0 t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi \delta(\omega - k\omega_0)$$

$$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

مثال ۳۰: تبدیل فوریهی تعمیم‌یافتهی سیگنال متناوب

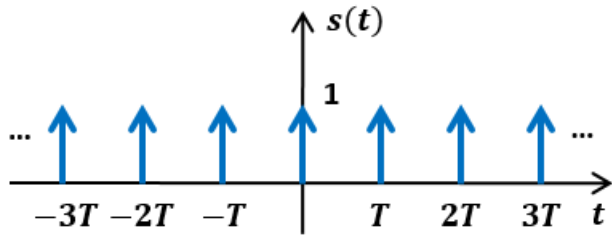
تبدیل فوریه سیگنال $s(t)$ داده شده را به دست آورید.

$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT)$$

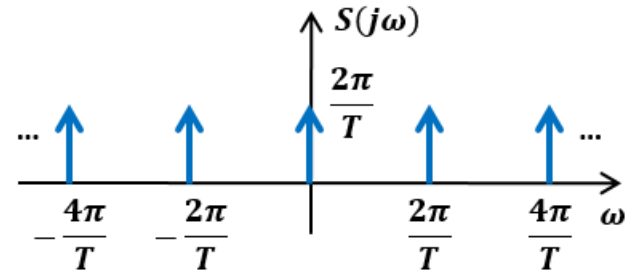
حل:

$$a_k = \frac{1}{T} \int_{\langle T \rangle} x(t) e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} \delta(t) e^{-jk\frac{2\pi}{T}t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} \delta(t) dt = \frac{1}{T}$$

$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\frac{2\pi}{T}t} \Rightarrow s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T} e^{jk\frac{2\pi}{T}t} \Rightarrow S(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T} \delta\left(\omega - k\frac{2\pi}{T}\right)$$



\mathcal{F}



فهرست مطالب

- ✓ معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- ✓ تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری



$$\sum_{k=0}^N a_k \frac{d^k y(t)}{dt^k} = \sum_{k=0}^M b_k \frac{d^k x(t)}{dt^k} \xleftrightarrow{\mathcal{F}} \sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k Y(j\omega) = \sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k X(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) \sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k = X(j\omega) \sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k$$

$$\Rightarrow \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\omega)^k}$$



مثال ۳۱: سیستم توصیف شده با معادله دیفرانسیل

سیستم LTI پایداری را در نظر بگیرید که با معادله دیفرانسیل زیر توصیف شده است. پاسخ فرکانسی و پاسخ ضربه‌ی سیستم را به دست آورید.

$$\frac{dy(t)}{dt} + a y(t) = x(t) \quad a > 0$$

حل:

$$(j\omega)Y(j\omega) + aY(j\omega) = X(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega)(j\omega + a) = X(j\omega)$$

$$\Rightarrow \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{1}{j\omega + a} \quad \Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + a} \xrightarrow{\mathcal{F}^{-1}} h(t) = e^{-at}u(t)$$

مثال ۳۲: سیستم توصیف شده با معادله دیفرانسیل

سیستم LTI پایداری را در نظر بگیرید که با معادله دیفرانسیل روبرو توصیف شده است.

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 4 \frac{dy(t)}{dt} + 3 y(t) = \frac{dx(t)}{dt} + 2x(t)$$

الف: پاسخ فرکانسی و پاسخ ضربه‌ی این سیستم را به دست آورید.

ب: پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t) = e^{-t}u(t)$ تعیین کنید.

حل الف:

$$(j\omega)^2 Y(j\omega) + 4(j\omega)Y(j\omega) + 3Y(j\omega) = (j\omega)X(j\omega) + 2X(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega)\{(j\omega)^2 + 4j\omega + 3\} = X(j\omega)\{j\omega + 2\} \Rightarrow \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{j\omega + 2}{(j\omega)^2 + 4j\omega + 3}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{(j\omega)^2 + 4j\omega + 3} = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 3)(j\omega + 1)} = \frac{A}{j\omega + 3} + \frac{B}{j\omega + 1}$$

$$A = (j\omega + 3) \cdot H(j\omega) \Big|_{j\omega = -3} = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 1} \Big|_{j\omega = -3} = \frac{1}{2}$$

$$B = (j\omega + 1) \cdot H(j\omega) \Big|_{j\omega = -1} = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \Big|_{j\omega = -1} = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{\frac{1}{2}}{j\omega + 3} + \frac{\frac{1}{2}}{j\omega + 1} \Rightarrow h(t) = \frac{1}{2}e^{-3t}u(t) + \frac{1}{2}e^{-t}u(t)$$

ب: پاسخ این سیستم را به ورودی $x(t) = e^{-t}u(t)$ تعیین کنید.

حل ب:

$$x(t) = e^{-t}u(t) \xrightarrow{\mathcal{F}} X(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1}$$

$$Y(j\omega) = H(j\omega) \cdot X(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 3)(j\omega + 1)} \cdot \frac{1}{j\omega + 1} \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 3)(j\omega + 1)^2}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{A}{j\omega + 3} + \frac{B}{(j\omega + 1)^2} + \frac{C}{j\omega + 1}$$

$$A = (j\omega + 3) \cdot Y(j\omega) \Big|_{j\omega = -3} = \frac{j\omega + 2}{(j\omega + 1)^2} \Big|_{j\omega = -3} = -\frac{1}{4}$$

$$B = (j\omega + 1)^2 \cdot Y(j\omega) \Big|_{j\omega = -1} = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \Big|_{j\omega = -1} = \frac{1}{2}$$

$$C = \frac{1}{1!} \frac{d}{d(j\omega)} [(j\omega + 1)^2 \cdot Y(j\omega)] \Big|_{j\omega = -1} = \frac{d}{d(j\omega)} \left(\frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \right) \Big|_{j\omega = -1}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{-\frac{1}{4}}{j\omega + 3} + \frac{\frac{1}{2}}{(j\omega + 1)^2} + \frac{\frac{1}{4}}{j\omega + 1} = \frac{j\omega + 3 - (j\omega + 2)}{(j\omega + 3)^2} \Big|_{j\omega = -1} = \frac{1}{4}$$

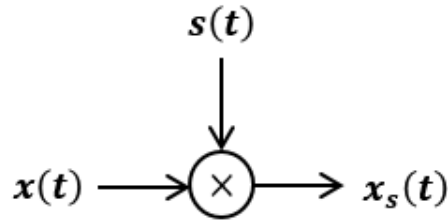
$$\Rightarrow y(t) = -\frac{1}{4}e^{-3t}u(t) + \frac{1}{2}te^{-t}u(t) + \frac{1}{4}e^{-t}u(t)$$

فهرست مطالب

- معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری

مثال ۳۳: نمونه برداری

نمودار بلوکی نوعی نمونه بردار در شکل زیر نشان داده شده است که در آن، سیگنال آنالوگ، $x(t)$ سیگنال نمونه برداری و $s(t)$ سیگنال نمونه برداری و $x_s(t)$ سیگنال نمونه برداری شده را نشان می دهد.



$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT_s), T_s = \frac{1}{f_s}, \omega_s = 2\pi f_s$$

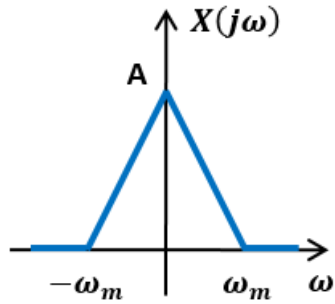
الف: برای $X(j\omega)$ داده شده، $X_s(j\omega)$ را به دست آورید.

ب: طیف فرکانسی $X_s(j\omega)$ را به ازای $\omega_s = 4\omega_m$ ، $\omega_s = 2\omega_m$ و

$\omega_s = \omega_m$ رسم کنید.

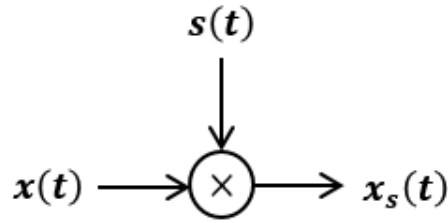
ج: در چه شرایطی می توان از سیگنال نمونه برداری شده، سیگنال اصلی را

بازسازی نمود؟



مثال ۳۳: نمونه برداری

نمودار بلوکی نوعی نمونه بردار در شکل زیر نشان داده شده است که در آن، سیگنال آنالوگ، $x(t)$ سیگنال نمونه برداری و $s(t)$ سیگنال نمونه برداری و $x_s(t)$ سیگنال نمونه برداری شده را نشان می دهد.



$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT_s), T_s = \frac{1}{f_s}, \omega_s = 2\pi f_s$$

الف: برای $X(j\omega)$ داده شده، $X_s(j\omega)$ را به دست آورید.

حل الف به شیوه تحلیلی:

$$a_k = \frac{1}{T_s}, \quad s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T_s} e^{jk\frac{2\pi}{T_s}t} \Rightarrow S(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T_s} \delta\left(\omega - k\frac{2\pi}{T_s}\right)$$

$$x_s(t) = x(t) \cdot s(t) \Rightarrow X_s(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \cdot X(j\omega) * S(j\omega)$$

$$\Rightarrow X_s(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \cdot X(j\omega) * \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T_s} \delta\left(\omega - k\frac{2\pi}{T_s}\right)$$

$$\Rightarrow X_s(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T_s} X\left(j\left(\omega - k\frac{2\pi}{T_s}\right)\right)$$

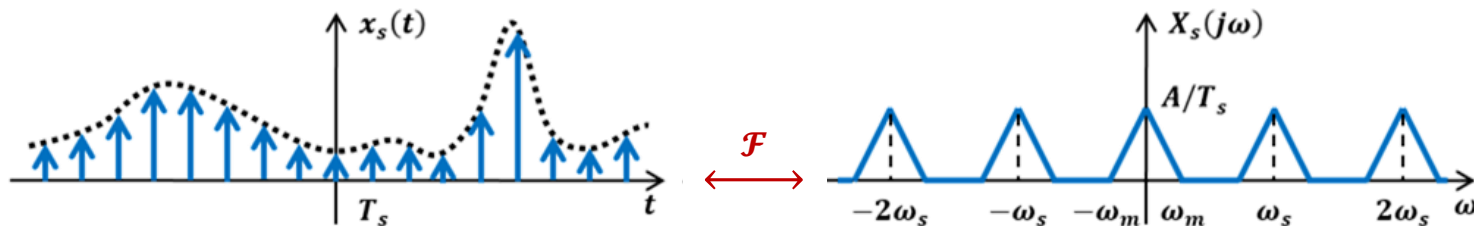
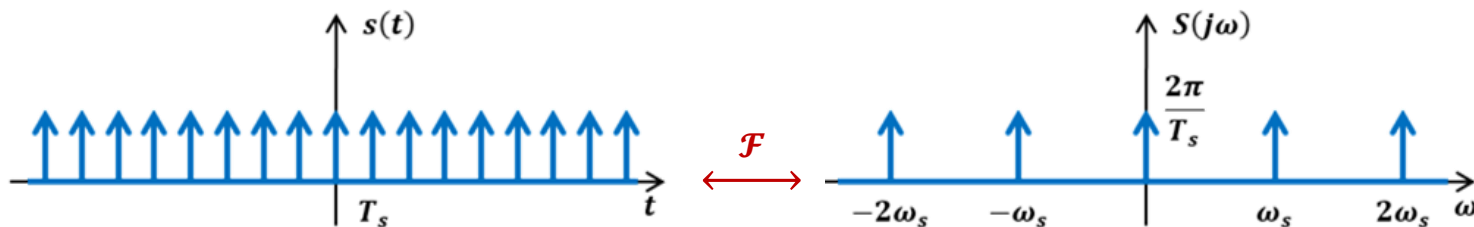
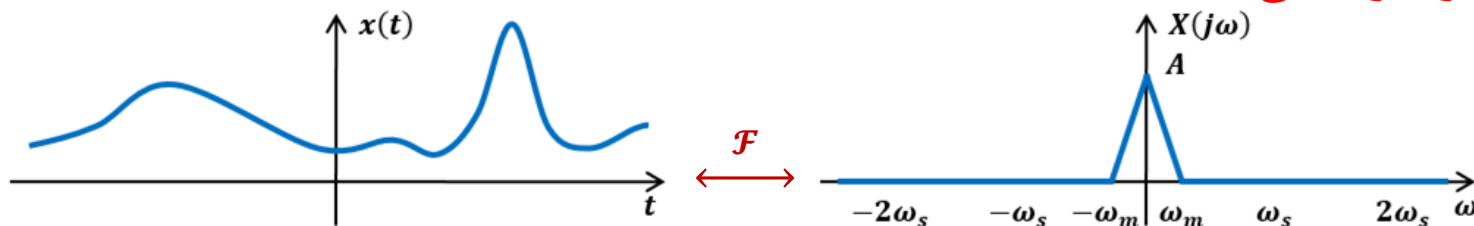
$$s(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT_s)$$

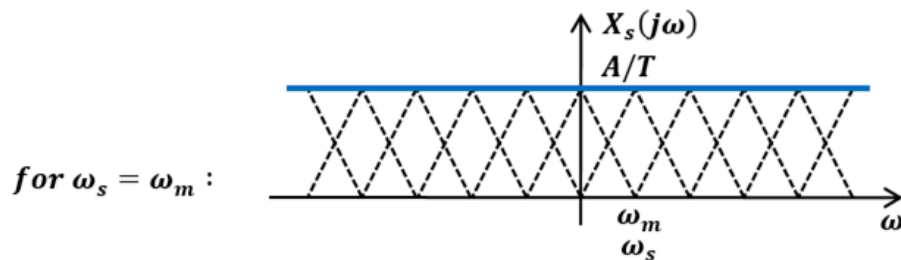
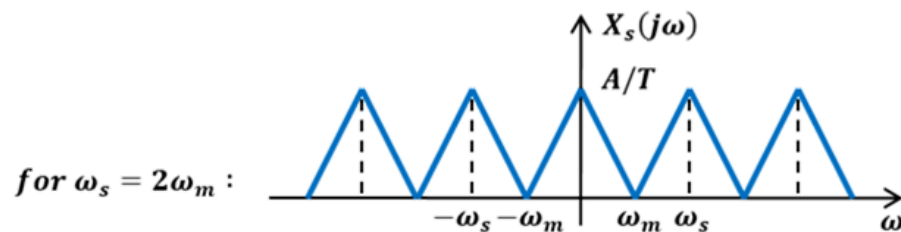
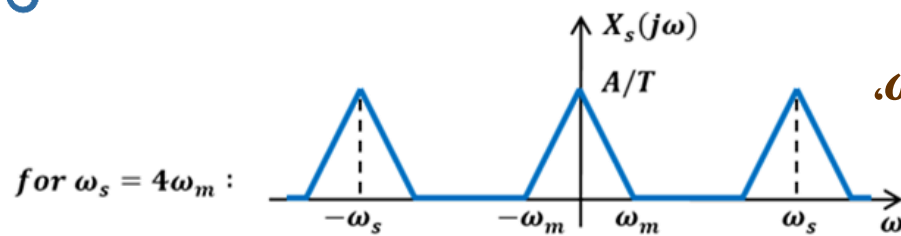
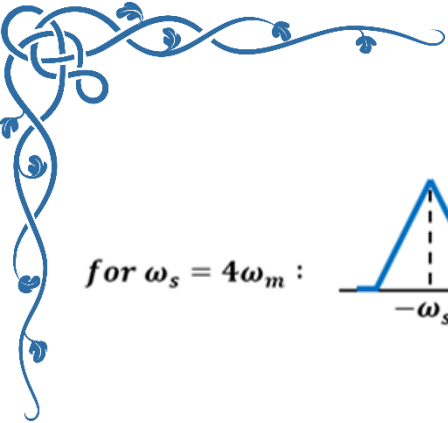
$$\xleftrightarrow{\mathcal{F}} S(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi}{T_s} \delta(\omega - k\omega_s)$$

$$x_s(t) = x(t) \cdot s(t)$$

$$\xleftrightarrow{\mathcal{F}} X_s(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{1}{T_s} X(j(\omega - k\omega_s))$$

حل الف به شیوه ترسیمی:





ب: طیف فرکانسی $X_s(j\omega)$ را به ازای $\omega_s = 4\omega_m$ ،
 $\omega_s = 2\omega_m$ و $\omega_s = \omega_m$ رسم کنید.

حل ب:

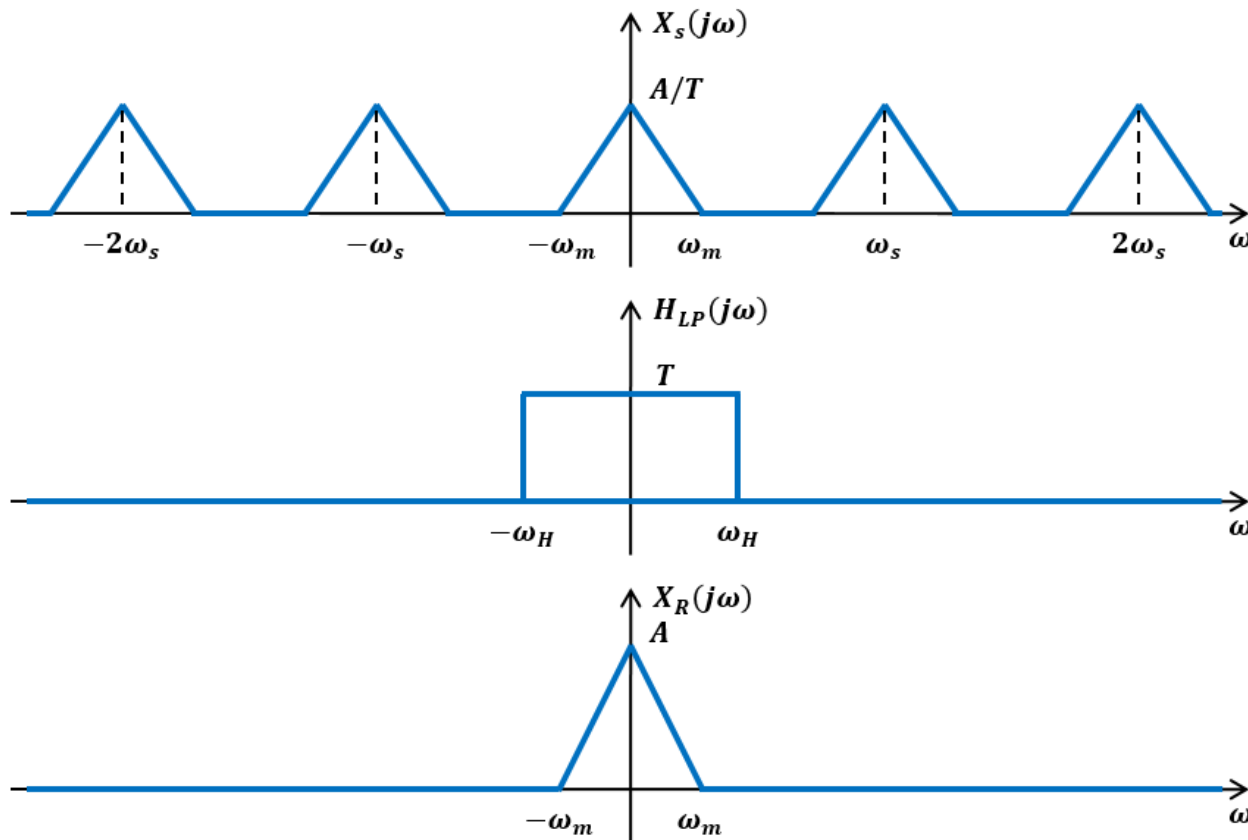
بیشتر بدانیم: تداخل فرکانسی

چنانچه به واسطه‌ی نامناسب انتخاب کردن فرکانس نمونه‌برداری (بسته به بالاترین مولفه‌ی فرکانسی سیگنال)، طیف‌های آینه‌ای با هم و با طیف باند پایه (حول فرکانس صفر) همپوشانی پیدا کنند در اصطلاح گفته می‌شود «تداخل فرکانسی» رخ داده است. در صورت بروز تداخل فرکانسی، دیگر نمی‌توان سیگنال اصلی را از سیگنال نمونه‌برداری شده به درستی بازسازی کرد.



ج: در چه شرایطی می توان از سیگنال نمونه برداری شده، سیگنال اصلی را بازسازی نمود؟

حل ج:





بیشتر بدانیم: نرخ نمونه برداری نایکوئیست

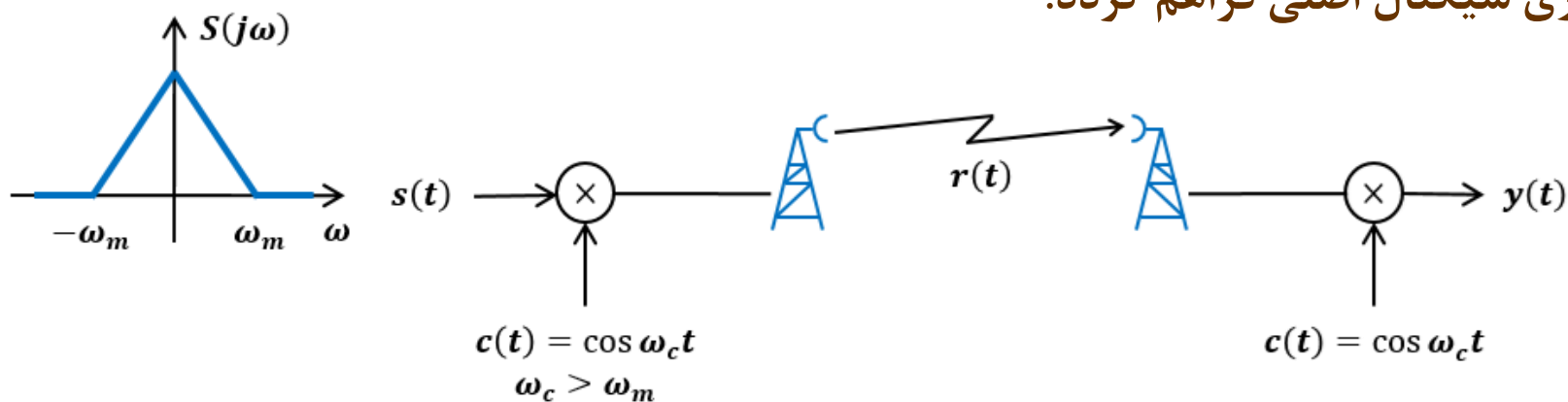
برای اینکه بتوان سیگنال را از نمونه‌های آن بازسازی نمود لازم است نمونه برداری با نرخ بالاتر از دو برابر بالاترین مولفه‌ی فرکانسی سیگنال انجام گردد. دو برابر بالاترین مولفه‌ی فرکانسی سیگنال در اصطلاح «نرخ نمونه برداری نایکوئیست^۱» نامیده می‌شود. در عمل، معمولاً نمونه برداری با نرخ ۵ تا ۱۰ برابر بالاترین مولفه‌ی فرکانسی سیگنال انجام می‌گردد تا با یک فیلتر غیر ایده‌آل معقول نیز بتوان سیگنال را از نمونه‌ها بازسازی کرد.

همچنین برای پرهیز از اثر تداخلی نویزهای فرکانس بالا بر طیف سیگنال، سیگنال را پیش از نمونه برداری، با یک فیلتر پایین‌گذر ضد تداخل^۲ با فرکانس قطع بالای کوچکتر از نصف فرکانس نمونه برداری فیلتر می‌کنند.



مثال ۳۴: مدولاسیون دامنه در سیستم‌های مخابراتی

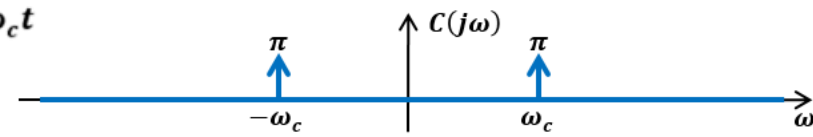
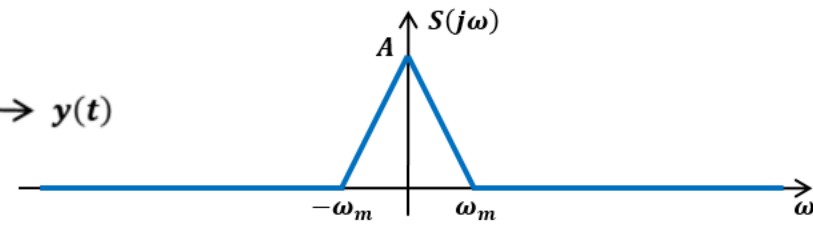
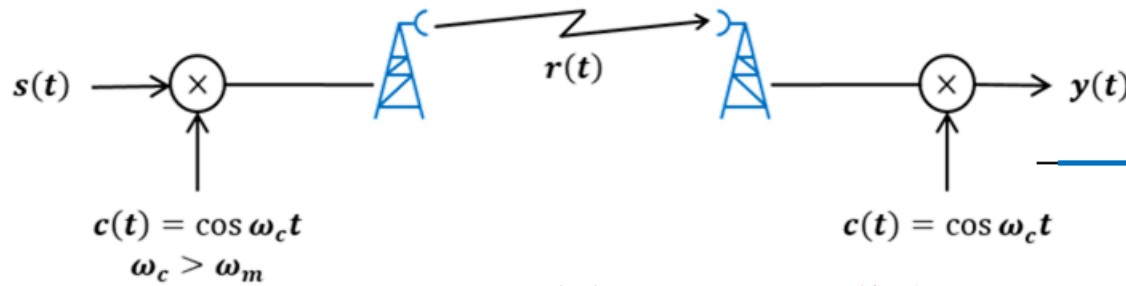
شکل زیر یک سیستم مخابراتی را نشان می‌دهد که در آن سیگنال $x(t)$ توسط حامل $c(t)$ مدوله می‌شود تا مناسب ارسال گردد. در گیرنده نیز سیگنال دریافتی در $c(t)$ ضرب می‌شود تا بستر برای بازسازی سیگنال اصلی فراهم گردد.



الف: برای $c(t)$ و $S(j\omega)$ داده شده، $R(j\omega)$ و $Y(j\omega)$ را به دست آورید.

ب: چگونه می‌توان از $y(t)$ ، سیگنال $s(t)$ را بازیابی نمود؟

حل الف به شیوه ترسیمی:



حل الف به شیوه تحلیلی:

$$c(t) = \cos \omega_c t \Rightarrow C(j\omega) = \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$r(t) = s(t) \cdot c(t) \Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * C(j\omega)$$

$$\Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

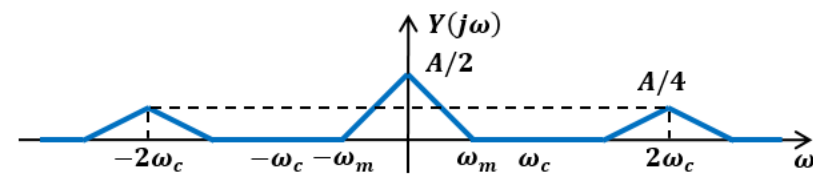
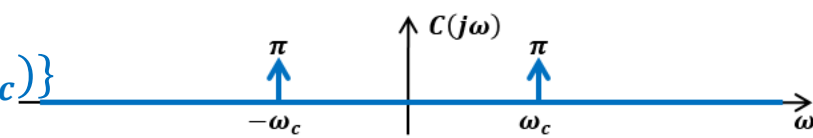
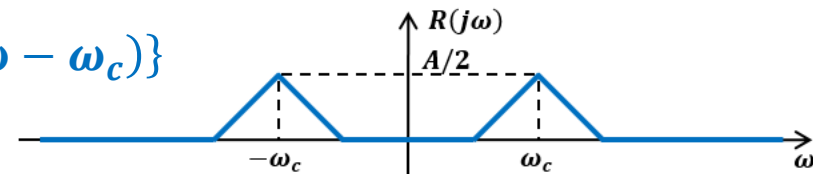
$$\Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\}$$

$$y(t) = r(t) \cdot c(t) \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} R(j\omega) * C(j\omega)$$

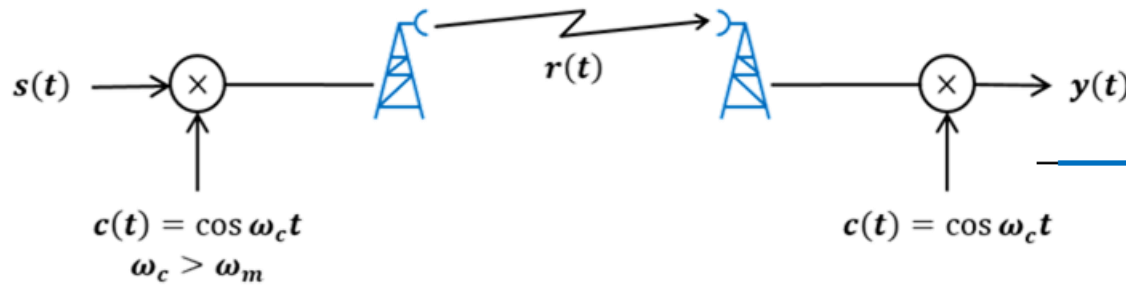
$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\} * \{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} \{S(j(\omega + 2\omega_c)) + S(j\omega) + S(j\omega) + S(j(\omega - 2\omega_c))\}$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} S(j(\omega + 2\omega_c)) + \frac{1}{2} S(j\omega) + \frac{1}{4} S(j(\omega - 2\omega_c))$$



حل الف به شیوه ترسیمی:



حل الف به شیوه تحلیلی:

$$c(t) = \cos \omega_c t \Rightarrow C(j\omega) = \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

$$r(t) = s(t) \cdot c(t) \Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * C(j\omega)$$

$$\Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2\pi} S(j\omega) * \pi\{\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)\}$$

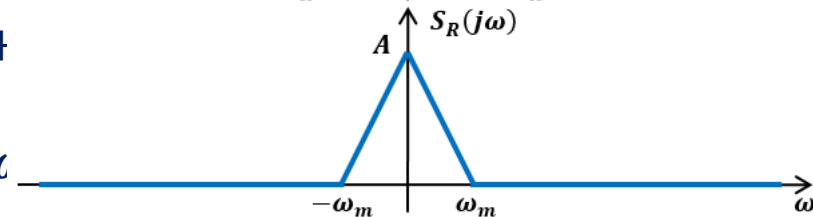
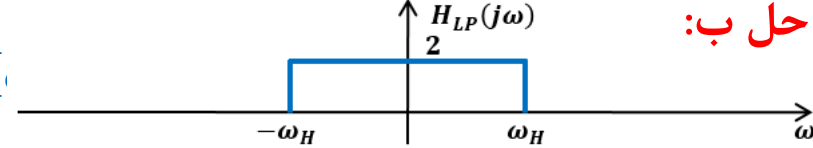
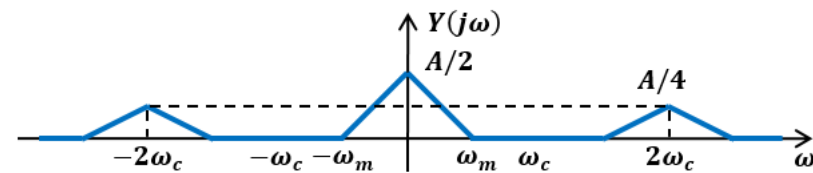
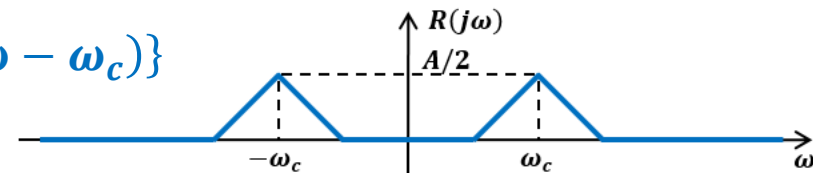
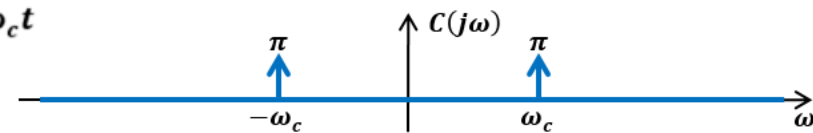
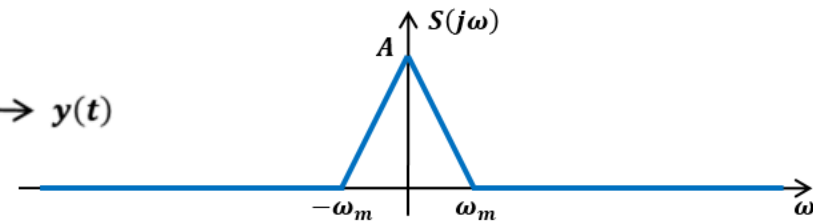
$$\Rightarrow R(j\omega) = \frac{1}{2} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\}$$

$$y(t) = r(t) \cdot c(t) \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} R(j\omega) * C(j\omega)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} \{S(j(\omega + \omega_c)) + S(j(\omega - \omega_c))\} * \{$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} \{S(j(\omega + 2\omega_c)) + S(j\omega) + S(j\omega) +$$

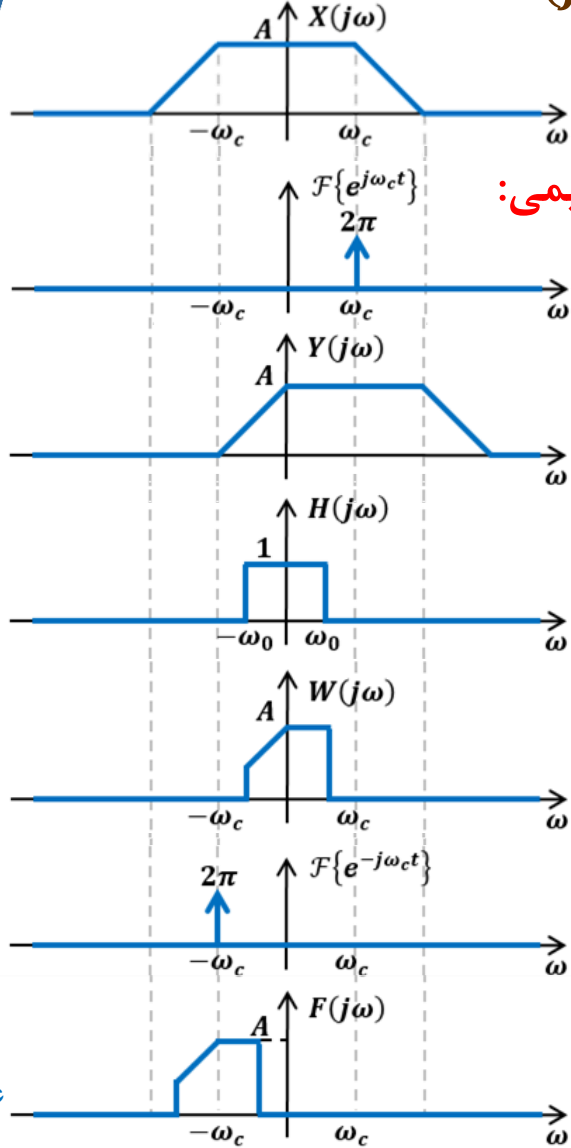
$$\Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{4} S(j(\omega + 2\omega_c)) + \frac{1}{2} S(j\omega) + \frac{1}{4} S(j(\omega - 2\omega_c))$$



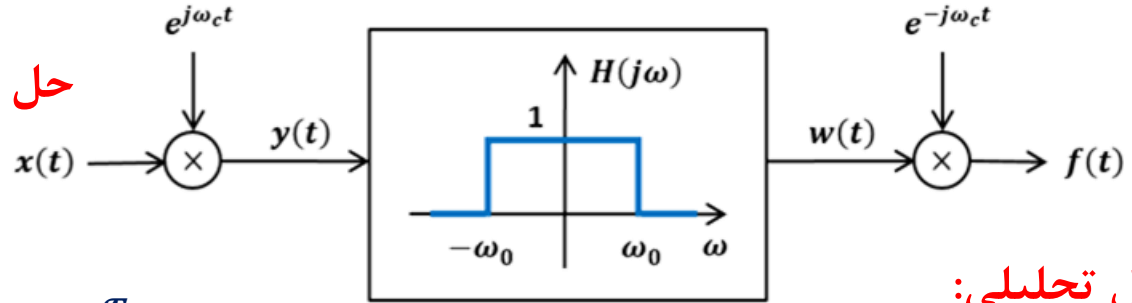
حل ب:

مثال ۳۵: پیاده‌سازی فیلتر میان‌گذر با فرکانس مرکزی قابل تنظیم

برای سیستم شکل زیر و $X(j\omega)$ داده شده، $Y(j\omega)$ ، $W(j\omega)$ و $F(j\omega)$ را به دست آورید. آیا می‌توانید معادلی برای این سیستم بیابید؟



حل ترسیمی:



حل تحلیلی:

$$e^{j\omega_c t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega - \omega_c)$$

$$y(t) = x(t) \cdot e^{j\omega_c t} \Rightarrow Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X(j\omega) * 2\pi\delta(\omega - \omega_c)$$

$$\Rightarrow Y(j\omega) = X(j(\omega - \omega_c))$$

$$W(j\omega) = Y(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

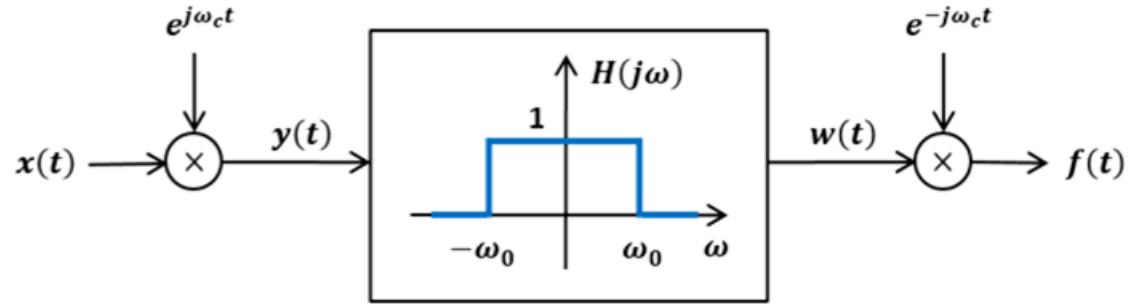
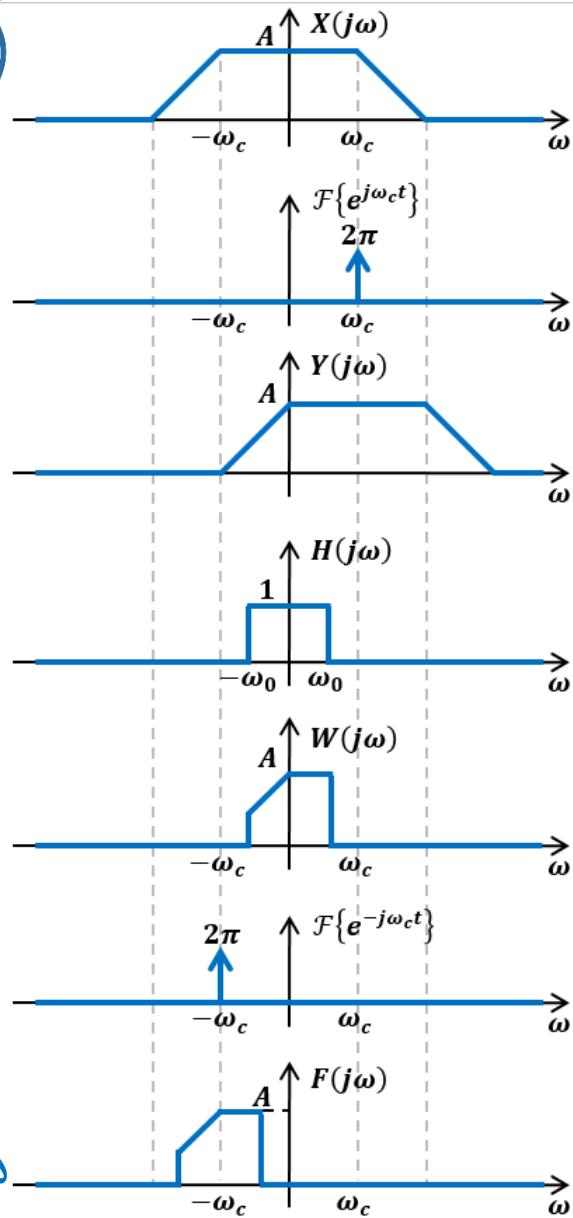
$$\Rightarrow W(j\omega) = X(j(\omega - \omega_c)) \cdot H(j\omega)$$

$$e^{-j\omega_c t} \xrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi\delta(\omega + \omega_c)$$

$$f(t) = w(t) \cdot e^{-j\omega_c t} \Rightarrow F(j\omega) = \frac{1}{2\pi} W(j\omega) * 2\pi\delta(\omega + \omega_c)$$

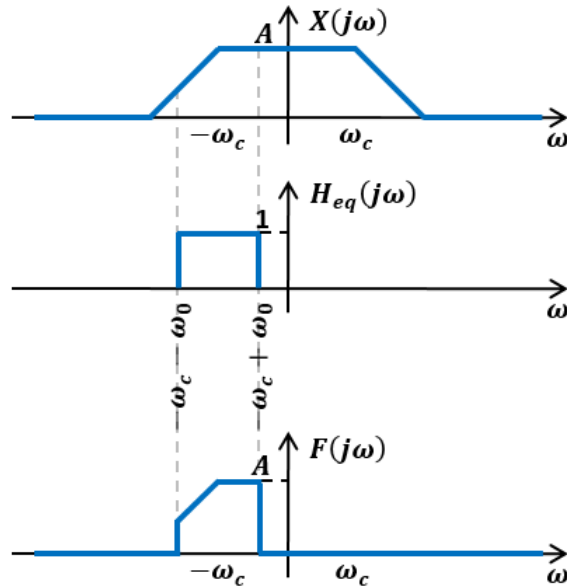
$$\Rightarrow F(j\omega) = W(j(\omega + \omega_c))$$

$$\Rightarrow F(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j(\omega + \omega_c))$$



$$F(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j(\omega + \omega_c))$$

$$\Rightarrow H_{eq}(j\omega) = H(j(\omega + \omega_c))$$



فهرست مطالب



- ✓ معرفی تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ ویژگی‌های تبدیل فوریه‌ی زمان - پیوسته
- ✓ تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته
- ✓ تبدیل فوریه‌ی تعمیم‌یافته‌ی سیگنال‌های متناوب
- ✓ سیستم‌های توصیف شده با معادله دیفرانسیل
- ✓ مثال‌های کاربردی
- مثال‌های مروری
- مثال‌های نرم‌افزاری
- تمرین‌های تئوری
- تمرین‌های نرم‌افزاری





چون گذشتی هفت واوی، در که است
نیست از فرنگ آن آگاه کس
چون دهندت آگهی ای ناصور؟
کی خبر بازت دهد ای بی خبر؟
واوی عشق است از آن پس، بی کنار
پس چهارم واوی استعنا صفت
پس ششم واوی حیرت صعبناک
بعد از این روی روش نبود تورا
گر بود یک قطره قلمم کردت

گفت ما را هفت واوی در ره است
و انباید در جهان زین راه کس
چون نیاید باز کس زین راه دور
چون شدند آن جای که کم سرب سر
هست واوی طلب آغاز کار
پس سیم واوی است آن معرفت
هست بهجم واوی توحید پاک
هفتمین واوی فقر است و فنا
در کشش افقی روش کم کردت

عطار نیشابوری